



Indledning

Denne rapport beskriver tilblivelsen af softwaren til et cruisecontrolsysteem dokumenteret med UML, hvor der anvendes objektorienteret analyse og design. Cruisecontrolsysteem er tiltænkt anvendelse i mellemklasse biler. Under udviklingen anvendes en Ergo Racer kondicykel tilknyttet en SBC686 computer til afprøvning og test. Softwaren er udviklet C++ på en OnTime RTKernel platform som et realtidssystem.